

Vision Sensing コマンド仕様書 2021/04/15

<u>VIM-384/640/80G2U</u> シリアルコマンド表

VIM-384/640/80G2U	1/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



Vision Sensing コマンド仕様書 2021/04/15

#### 1:適用

このコマンド表は、VIM USB IMG モジュールにて対応するコマンドに適用します。

#### 2:通信仕様

モジュール電源起動時は以下の設定になっています。

ボーレート: 115200 データビット: 8bit パリティビット: なし

#### 3:コマンド通信での基本仕様

\*コマンド通信規格書に完全互換である通信とします。

コマンド文字列の構成

入力可能な文字

アルファベット大文字小文字と数字 \*それ以外の特殊文字は使用不可

#### コマンド構成

コマンド名[スペース]引数[スペース]引数[スペース]引数[スペース]引数[CR]

\*コマンドの引数は最大4つとします。

\*コマンド名は最大15文字

\*コマンドの総文字数は最大32文字

#### 引数の形式

引数は、10進数・16進数・小数点・文字列のみです。

10 進数: XXXX「X は 0 ~ 9」

16 進数: XXXX「X は、0~F」

小数:最大小数点第3位まで入力を対応する

\*コマンドにて小数点の位を制限する

文字列:文字列は、32文字以下かつ引数は1つのみ

#### 返答值:

コマンドが正常に終了した場合、

返答值[CR] 返答值[CR]OK>

返答値は[CR]またはスペース区切りで出力します。

\*:。+-文字は1回のみ使用可

コマンドが異常に終了した場合、

エラーメッセージ[CR]NG>

通信エラー「フレミング・オーバーランエラー」が発生した場合、

RETRY>

VIM-384/640/80G2U	2/22	
シリアルコマンド表	V1R08	Vision Sensing Co. Ltd



Vision Sensing コマンド仕様書 2021/04/15

#### コマンド実行時間

コマンドの実行は、実行後1秒以内に何らかの文字列を出力

するか、実行を終了する。

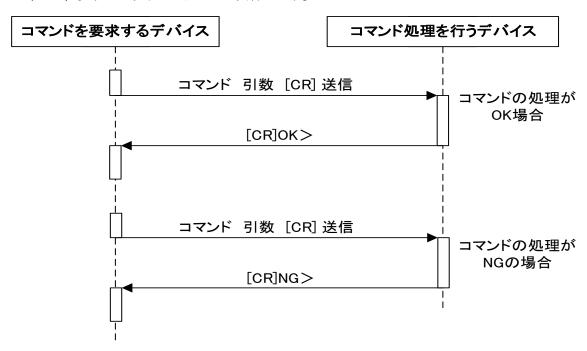
\*ただし、バイナリデータ転送では例外とする。

#### I MG基板固有コマンド

コマンドの頭に '¥'が付いているものは IMG 基板固有のコマンドとする。

#### コマンド実行シーケンス

コマンドは、コマンドの実行を要求するデバイスが、コマンド処理を行うデバイス に対して、以下のようなシーケンスで実行します。



VIM-384/640/80G2U	3/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



## 初期値

IMG 基板で管理しているカメラパラメータの初期値を下記に示します。

設定項目	デフォルト値
オートレンジ	1:オートレンジモード
オフセット	0
ダイナミックスレンジ	1
ズーム	0:1倍
反転	0:なし
画像フォーマット	0 : YUV422
カラーパターン	0:モノクロ
フィルタ	0:なし
温度表示有無	0: 非表示
温度座標 X	センター座標
温度座標 Y	センター座標
テーブル切り替え	0
十字カーソル色	R: 255 G: 0 B: 0
レチクル色	R: 255 G: 0 B: 0
レチクル表示有無	0: 非表示

VIM-384/640/80G2U	4/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



# 4:実装コマンド一覧

コマンド名	引数の数	実行内容
¥ISSIZE	0	画像サイズを出力します。
¥shutter	0	シャッタ中状態を出力します。
SHUTTER	1または0	外部シャッタを実行します。
¥estemp	0	外部シャッタ実行時の温度を出力します。
¥ishutter	0	内部シャッタを実行します。
ZOOM	1または0	ズーム倍率を出力または設定します。
ZOOM_MIN	0	ズームコマンド (ZOOM) の設定可能最小値を出力します。
ZOOM_MAX	0	ズームコマンド (ZOOM) の設定可能最大値を出力します。
¥GMODE	1または0	オートレンジモードを出力または設定します。
¥GMODE_MIN	0	オートレンジコマンド(¥GMODE)の設定可能最小値を出力します。
¥GMODE_MAX	0	オートレンジコマンド(¥GMODE)の設定可能最大値を出力します。
DMODE	1または0	オートレンジモードを出力または設定します。
DMODE_MIN	0	オートレンジコマンド(¥DMODE)の設定可能最小値を出力します。
DMODE_MAX	0	オートレンジコマンド(¥DMODE)の設定可能最大値を出力します。
DRV	1または0	オフセット値を出力または設定します。
DRV_MIN	0	オフセットコマンド(DRV)の設定可能最小値を出力します。
DRV_MAX	0	オフセットコマンド(DRV)の設定可能最大値を出力します。
¥GAIN	1または0	ダイナミックスレンジを出力または設定します。
¥GAIN_MIN	0	ダイナミックスレンジコマンド(¥GAIN)の設定可能最小値を出力しま
		す。
¥GAIN_MAX	0	ダイナミックスレンジコマンド(¥GAIN)の設定可能最大値を出力しま
		す。
DRG	1または0	ダイナミックスレンジを出力または設定します。
DRG_MIN	0	ダイナミックスレンジコマンド (DRG) の設定可能最小値を出力します。
DRG_MAX	0	ダイナミックスレンジコマンド (DRG) の設定可能最大値を出力します。
¥INV	1または0	反転を出力または設定します。
OMODE	1または0	画像フォーマットを出力または設定します。
OMODE_MIN	0	画像フォーマットコマンド(OMODE)の設定可能最小値を出力します。
OMODE_MAX	0	画像フォーマットコマンド(OMODE)の設定可能最大値を出力します。
¥FILTER	1または0	フィルタを出力または設定します。
¥FILTER_MIN	0	フィルタコマンド(¥FILTER)の設定可能最小値を出力します。
¥FILTER_MAX	0	フィルタコマンド(¥FILTER)の設定可能最大値を出力します。
¥CMODE	1または0	カラーパターンを出力または設定します。

VIM-384/640/80G2U	5/22	
シリアルコマンド表	V1R08	Vision Sensing Co. Ltd



¥CMODE_MIN	0	カラーパターンコマンド(¥CMODE)の設定可能最小値を出力します。
¥CMODE_MAX	0	カラーパターンコマンド(¥CMODE)の設定可能最大値を出力します。
¥TMODE	1または0	温度表示有無を出力または設定します。
¥TMODE_MIN	0	温度表示有無コマンド(¥TMODE)の設定可能最小値を出力します。
¥TMODE_MAX	0	温度表示有無コマンド(¥TMODE)の設定可能最大値を出力します。
¥TSCALEX	1または0	温度座標 X を出力または設定します。
¥TSCALEX_MIN	0	温度座標 X コマンド(¥TSCALEX)の設定可能最小値を出力します。
¥TSCALEX_MAX	0	温度座標 X コマンド(¥TSCALEX)の設定可能最大値を出力します。
¥TSCALEY	1または0	温度座標Yを出力または設定します。
¥TSCALEY_MIN	0	温度座標 Y コマンド(¥TSCALEY)の設定可能最小値を出力します。
¥TSCALEY_MAX	0	温度座標 Y コマンド(¥TSCALEY)の設定可能最大値を出力します。
¥reticle	1または0	レチクル表示有無を出力または設定します。
TBSEL	1または0	シャッタレステーブルの出力または変更を行います。
TBSEL_MIN	0	テーブル切り替えコマンド(TBSEL)の設定可能最小値を出力します。
TBSEL_MAX	0	テーブル切り替えコマンド(TBSEL)の設定可能最大値を出力します。
EMSRATE	1または0	放射率を出力または設定します。
EMSMODE	1または0	放射率補正モードを出力または設定します。
SHMODE	1または0	NUC モード切り替えを出力または設定します。
¥VRS_F	0	ImgFPGA バージョンを出力します。
¥VRS_C	0	ImgCPU バージョンを出力します。
¥VRS_FX	0	FX3 ファームウェアバージョンを出力します。
¥ccolor_rgb	3または0	十字カーソル色(RGB)を出力または設定します。
¥ccolor	1または0	十字カーソル色を出力または設定します
¥rcolor_rgb	3または0	レチクル色(RGB)を出力または設定します。
¥rcolor	1または0	レチクル色を出力または設定します
¥gcp	0	カメラパラメータを出力します。

VIM-384/640/80G2U	6/22	
シリアルコマンド表	V1R08	Vision Sensing Co. Ltd



## 5:実装コマンド詳細

コマンド名	¥ISSIZE
引数の数	0
実行内容	現在設定されている画像サイズを出力します。
	0:640*480
	1:720*480
	2:384*288 (VIM384 のみ)
	3:80*80 (VIM80 のみ)

コマンド名	¥shutter
引数の数	0
実行内容	現在のシャッタ中状態を出力します。
	0:現在シャッタ中ではない
	1:シャッタ動作中

コマンド名	SHUTTER
引数の数	0
実行内容	十字カーソル位置の温度によるレンズ前(外部)シャッタコマンドを実行しま
	す。
	*実行時は、一時画像が停止します。
	*VIM80 は中央座標の温度を使用します。
引数の数	1
	ターゲット温度を指定したレンズ前(外部)シャッタコマンドを実行します。
	温度は小数第2位まで指定します。
	*実行時は、一時画像が停止します。

コマンド名	¥estemp
引数の数	0
実行内容	直近の外部シャッタ実行温度を出力します。小数第2位まで出力します。
	表示例
	35.01
	一度も外部シャッタを実行していない場合は0を出力します。

VIM-384/640/80G2U	7/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	¥ishutter
引数の数	0
実行内容	センサ前(内部)シャッタコマンドを実行します。
	*実行時は、一時画像が停止します。
	*オプションによっては実行できない場合があります。

コマンド名	ZOOM
引数の数	0
実行内容	ズーム倍率を出力します。
引数の数	1
	ズーム倍率を設定します。
	*RAW 画像出力時はズームはできません。
	*VIM80 はズーム指定できません。
	0:ZOOM x1
	1:ZOOM x2
	2:ZOOM x4
	3:ZOOM x8

コマンド名	ZOOM_MIN
引数の数	0
実行内容	ZOOM コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	ZOOM_MAX
引数の数	0
実行内容	ZOOM コマンドの設定可能最大値を出力します。

コマンド名	¥GMODE
引数の数	0
実行内容	現在設定されているオートレンジモードを出力します。
	*¥GMODE コマンドは過去機種との互換性を保つ為に使用する。処理内容は
	DMODE コマンドと同じ。
引数の数	1
	オートレンジモードを設定します。
	0:マニュアルレンジモード
	1:オートレンジモード
	2:オートオフセットモード

VIM-384/640/80G2U	8/22	
シリアルコマンド表	V1R08	Vision Sensing Co. Ltd



コマンド名	¥GMODE_MIN
引数の数	0
実行内容	¥GMODE コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	¥GMODE_MAX
引数の数	0
実行内容	¥GMODE コマンドの設定可能最大値を出力します。

コマンド名	DMODE
引数の数	0
実行内容	現在設定されているオートレンジモードを出力します。
引数の数	1
	オートレンジモードを設定します。
	0:マニュアルレンジモード
	1:オートレンジモード
	2:オートオフセットモード

コマンド名	DMODE_MIN
引数の数	0
実行内容	DMODE コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	DMODE_MAX
引数の数	0
実行内容	DMODE コマンドの設定可能最大値を出力します。

コマンド名	DRV
引数の数	0
実行内容	オフセット値を出力します。
引数の数	1
	オフセット値を設定します。設定値は-16384 から 16383 までの範囲で行いま
	す。
	RAW 画像表示時は設定できません。

VIM-384/640/80G2U	9/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>is</mark> ion Sensing Co. Ltd



コマンド名	DRV_MIN
引数の数	0
実行内容	DRV コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	DRV_MAX
引数の数	0
実行内容	DRV コマンドの設定可能最大値を出力します。

コマンド名	¥GAIN
引数の数	0
実行内容	ダイナミックスレンジを出力します。
引数の数	1
	ダイナミックスレンジを設定します。設定値は 1 から 16383 までの範囲で行
	います。
	RAW 画像表示時は設定できません。

コマンド名	¥GAIN_MIN
引数の数	0
実行内容	¥GAIN コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	¥GAIN_MAX
引数の数	0
実行内容	¥GAIN コマンドの設定可能最大値を出力します。

VIM-384/640/80G2U	10/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	DRG
引数の数	0
実行内容	ダイナミックスレンジを出力します。
	設定値が $DRG$ コマンドの設定値( $2 \land n-1$ )ではない場合は端数を切り捨て
	ます。
	RAW 画像表示時は設定できません。
	表示例
	ダイナミックスレンジが 1500 の場合
	$2 \land 10 - 1 = 1023$
	2 ^ 11 - 1 = 2047 の間になる為、10 と表示する。
引数の数	1
	ダイナミックスレンジを設定します。2のn乗マイナス1の値をダイナミック
	スレンジとして適用します。設定範囲は1から14までとなります。
	設定例
	設定値1の場合(最小値)
	$2 \wedge 1 - 1 = 1$
	設定値 14 の場合(最大値)
	2 ^ 14 - 1 = 16383

コマンド名	DRG_MIN
引数の数	0
実行内容	DRG コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	DRG_MAX
引数の数	0
実行内容	DRG コマンドの設定可能最大値を出力します。

コマンド名	¥INV
引数の数	0
実行内容	現在設定されている反転状態を出力します。
引数の数	1
	反転の設定を行います。
	RAW 画像表示時は反転機能は利用できません。
	0:OFF
	1:ON

VIM-384/640/80G2U	11/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	OMODE
引数の数	0
実行内容	画像フォーマットを出力します。
引数の数	1
	画像フォーマットを設定します。
	画像サイズが 720*480 の時は RAW の設定はできません。
	0:YUV422
	1:RAW

コマンド名	OMODE_MIN
引数の数	0
実行内容	OMODE コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	OMODE_MAX
引数の数	0
実行内容	OMODE コマンドの設定可能最大値を出力します。

コマンド名	¥FILTER
引数の数	0
実行内容	フィルタ設定値を出力します。
引数の数	1
	フィルタを設定します。
	RAW 画像出力時はフィルタ設定はできません。
	0:フィルタなし
	1:Gaussian フィルタ有効
	2:Laplacian フィルタ有効
	3:Gaussian + Laplacian フィルタ有効

コマンド名	¥FILTER_MIN
引数の数	0
実行内容	¥FILTER コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	¥FILTER_MAX
引数の数	0
実行内容	¥FILTER コマンドの設定可能最大値を出力します。

VIM-384/640/80G2U	12/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>is</mark> ion Sensing Co. Ltd



コマンド名	¥CMODE
引数の数	0
実行内容	カラーパターンを出力します。
引数の数	1
	カラーパターンを設定します。
	RAW 画像表示時は設定できません。
	0:Monochrome
	1:Normal Color
	2:Iron Color

コマンド名	¥CMODE_MIN
引数の数	0
実行内容	¥CMODE コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	¥CMODE_MAX
引数の数	0
実行内容	¥CMODE コマンドの設定可能最大値を出力します。

コマンド名	¥TMODE
引数の数	0
実行内容	温度表示有無を出力します。
引数の数	1
	温度表示有無を設定します。
	RAW 画像表示時は温度表示は無効となります。
	VIM80 は常に無効となります。
	0:OFF
	1:ON

コマンド名	¥TMODE_MIN
引数の数	0
実行内容	¥TMODE コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	¥TMODE_MAX
引数の数	0
実行内容	¥TMODE コマンドの設定可能最大値を出力します。

VIM-384/640/80G2U	13/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	¥TSCALEX
引数の数	0
実行内容	温度座標Xを出力します。
引数の数	1
	温度座標 X を設定します。設定した座標の周囲8ピクセルの温度を計測する
	為、左端・右端の座標は指定できません。
	画像サイズ 384×288 の場合
	1から382の範囲で設定を行います。
	画像サイズ $640 \times 480$ 、 $720 \times 480$ の場合
	1から638の範囲で設定を行います。
	*VIM80 は中央位置固定なので設定できません。

コマンド名	¥TSCALEX_MIN
引数の数	0
実行内容	¥TSCALEX コマンドの設定可能最小値を出力します。

コマンド名	¥TSCALEX_MAX
引数の数	0
実行内容	¥ TSCALEX コマンドの設定可能最大値を出力します。

コマンド名	¥TSCALEY
引数の数	0
実行内容	温度座標Yを出力します。
引数の数	1
	温度座標 Y を設定します。設定した座標の周囲8ピクセルの温度を計測する
	為、上端・下端の座標は指定できません。
	VIM384 の場合
	1 から 286 の範囲で設定を行います。
	VIM640 の場合
	1 から 478 の範囲で設定を行います。
	*VIM80 は中央位置固定なので設定できません。

コマンド名	¥TSCALEY_MIN
引数の数	0
実行内容	¥TSCALEY コマンドの設定可能最小値を出力します。

VIM-384/640/80G2U	14/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	¥TSCALEY_MAX
引数の数	0
実行内容	¥ TSCALEY コマンドの設定可能最大値を出力します。

コマンド名	¥reticle
引数の数	0
実行内容	レチクルの表示有無を出力します。
引数の数	1
	レチクルの表示有無を設定します。
	RAW 画像表示時はレチクル表示は無効となります。
	*VIM80 は設定できません。
	0:非表示
	1:表示

コマンド名	TBSEL
引数の数	0
実行内容	現在適用されているシャッタレステーブル番号を出力します。
引数の数	1
	ALLOCTABLE コマンドで設定されたテーブル数の値範囲内のテーブル番号
	を設定し、シャッタレステーブルを切り替えます。
	上記範囲外の値が設定された場合は、エラーとします。
	*実行時は、一時画像が停止します。

コマンド名	TBSEL_MIN
引数の数	0
実行内容	TBSEL コマンドの設定可能最小値を出力します。
	ALLOCTABLE コマンドで取得したテーブル数を基に最小値を決定します。

コマンド名	TBSEL_MAX
引数の数	0
実行内容	TBSEL コマンドの設定可能最大値を出力します。
	ALLOCTABLE コマンドで取得したテーブル数を基に最大値を決定します。

VIM-384/640/80G2U	15/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	EMSRATE
引数の数	0
実行内容	放射率を出力します。
引数の数	1
	放射率を設定します。
	設定範囲
	0.01 から 1.00

コマンド名	EMSMODE
引数の数	0
実行内容	放射率補正モードを出力します。
	0:None
	1:Manual Amb Ems Mode
	2:Auto Amb Ems mode
引数の数	1
	放射率補正モードを設定します。
	0~2を設定可能としそれ以外の値をエラーとします。
	0:放射率無効
	1:周囲温度を手動で設定した放射率補正を行う。
	2:周囲温度を自動で設定した放射率補正を行う。

コマンド名	SHMODE
引数の数	0
実行内容	現在のシャッタ補正モードを出力します。
	出力文字列
	0:None
	1:Internal Shutter Correction Mode
	2:External Shutter Correction Mode
	3:Internal and External Correction Mode
引数の数	1
	シャッタ補正モードを設定します。
	0から3までの値が設定可能としそれ以外はエラーとします。
	0:未補正
	1:内部シャッタ補正
	2:外部シャッタ補正
	3:内部+外部シャッタ補正

VIM-384/640/80G2U	16/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	¥VRS_F
引数の数	0
実行内容	IMG 基板の FPGA バージョンを出力します。
	表示例 バージョン 1.23 の場合
	1.23

コマンド名	¥VRS_C
引数の数	0
実行内容	IMG 基板の CPU バージョンを出力します。
	表示例 バージョン 1.23 の場合
	1.23

コマンド名	¥VRS_FX
引数の数	0
実行内容	FX3 ファームウェアバージョンを出力します。
	表示例 バージョン 1.23 の場合
	1.23

コマンド名	¥ccolor_rgb
引数の数	0
実行内容	十字カーソル色 $(RGB)$ の値を「 $DEC$ 表記」で $R$ 、 $G$ 、 $B$ の順に出力します。
	各データはスペースで区切られています。
	表示例:赤色
	255 0 0
引数の数	3
	十字カーソル色(RGB)の値を「DEC 表記」で設定します。各色の設定範囲
	は0から255までで指定します。各データをスペースで区切り設定します。
	設定例 赤色
	OK>¥ccolor_rgb 255 0 0

VIM-384/640/80G2U	17/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	¥ccolor
引数の数	0
実行内容	十字カーソル色を出力します。
	十字カーソル色が 0:黒~7:マゼンタに該当しない場合は 99:User define を出力
	する。
	表示例:赤色
	OK>2:Red
引数の数	1
	十字カーソル色を設定します。
	0:黒、1:白、2:赤、3:緑、4:青、5:黄、6:シアン、7:マゼンタ

コマンド名	¥rcolor_rgb
引数の数	0
実行内容	レチクル色 (RGB) の値を「DEC 表記」で R、G、B の順に出力します。各
	データはスペースで区切られています。
	表示例:赤色
	255 0 0
引数の数	3
	レチクル色 (RGB) の値を「DEC 表記」で設定します。各色の設定範囲は 0
	から 255 までで指定します。各データをスペースで区切り設定します。
	設定例 赤色
	OK>¥ccolor_rgb 255 0 0

コマンド名	¥rcolor
引数の数	0
実行内容	レチクル色を出力します。
	表示例:赤
	OK>2:Red
	レチクル色が 0:黒~7:マゼンタに該当しない場合は 99:User define を出力す
	る。
引数の数	1
	レチクル色を設定します。
	0:黒、1:白、2:赤、3:緑、4:青、5:黄、6:シアン、7:マゼンタ

VIM-384/640/80G2U	18/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	¥gcp	
引数の数	0	
実行内容	現在のカメラの状態を出力します。	
	**********	********
	* Camera Mode	: 0:UVC Mode
	⇒カメラモード	
	* Image Size	: 0:640*480
	⇒画像サイズ	
	* Zoom	: 0:ZOOM X1
	⇒ズーム	
	* Auto Range Mode	: 1:Auto Range
	⇒オートレンジモード	
	* Dynamics Range	: 1
	⇒ダイナミックスレンジ	
	* Offset	: 0
	⇒オフセット	
	* Image Format	: 0:YUV422
	⇒画像フォーマット	
	* Color Pattern	: 0:Monochrome
	⇒カラーパターン	
	* INV Mode	: 1:0FF
	⇒反転表示	
	* Filter	: 0:None
	⇒フィルタ	
	* Temperature Measurement Enable	: 0:0FF
	⇒温度表示有無	
	* Temperature Measurement X coordinate	: 320
	⇒温度測定X座標	
	* Temperature Measurement Y coordinate	: 240
	⇒温度測定Y座標	
	* Correction Table No	: 0
	⇒補正テーブル No.	
	* Calibration Temperatur	: 0.00
	⇒前回外シャッタ温度	
	* Cross-Cursor Color Index	: 2:Red
	⇒十字カーソル色 (インデックス)	
	* Cross-Cursor Color RGB	: 255 0 0
	⇒十字カーソル色 (RGB)	
	* Reticle Enable	: 1:0N

VIM-384/640/80G2U	19/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



ー ノ イ ルク 1 1 1	******
   ⇒フィルタ1係数	
* Filter 1 Coefficient	: 0 -1 0 -1 5 -1 0 -1 0
⇒フィルタ0係数	
* Filter 0 Coefficient	: 1 1 1 1 1 1 1 1 1
⇒レチクル表示色 (RGB)	
* Reticle Color RGB	: 255 0 0
⇒レチクル表示色(インデックス)	
* Reticle Color Index	: 2:Red
⇒レチクル表示有無	

コマンド名	TTRG
引数の数	0
実行内容	外部 IO ピンの 3,4 番ピンの状態を出力します。
	表示例:トリガ出力 OFF
	OK>TTRG
	0: TRIGGER GENERATE OFF
引数の数	1
	外部 IO ピンの 3,4 番ピンを fps 周期で ON/OFF(トリガ設定)します。
	0:トリガ OFF 1:トリガ ON
	設定例 トリガ ON
	OK>TTRG 1

コマンド名	TFRATE
引数の数	0
実行内容	外部 IO ピン 3,4 番ピンが出力状態の時の周期を MC 単位で表示します。
	表示例:
	OK>TFRATE
	115504MC
	■MC 一覧
	384*288 : 4MHz(0.25us)
	640*480 : 10MHz(0.1us)
	384*288(60Hz) : 7MHz(0.142857us)
	80*80 : 400kHz(2.5us)

VIM-384/640/80G2U	20/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



コマンド名	TTEMP
引数の数	0
実行内容	外部トリガに関するステータスを一括出力します。
	表示例:
	OK>TTEMP
	80:External Trigger Mode/output frame count
	0:TRIGGER GENERATE OFF
	$115504~\mathrm{MC}$
	$001 \mathrm{F}\mathrm{MC\_delay}$
	7.75 us_delay
	■説明
	1 行目: センサのトリガモード
	2 行目:外部 IO ピンのトリガモード
	3 行目:外部 IO ピンのトリガモードが ON の際のトリガ周期
	4 行目:外部 IO から入力されたトリガがセンサに入力されるまでの
	遅延時間(MC 数)
	5 行目:外部 IO から入力されたトリガがセンサに入力されるまでの
	遅延時間(us)

VIM-384/640/80G2U	21/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd



## 改定記録

副番	内容	改定日	改定者
0	初版	2016/09/27	栗林
1	¥gcp コマンド追加	2016/10/7	栗林
2	・初期値変更.レチクル表示 1→0(十字カーソルに合わせる)	2016/10/13	栗林
	・AMBTEMP 削除		
3	・TSCALEX、TSCALEY の説明書きを修正	2016/12/2	栗林
4	・タイトル名称変更	2017/6/20	栗林
5	・ZOOM 倍率の誤記修正	2017/7/27	栗林
	・¥ccolor_rgb, ¥rcolor_rgb コマンドの引数修正		
6	・フィルタの記述変更	2017/8/29	栗林
7	・VIM80 追加	2017/10/19	栗林
8	・TTRG,TFRATE,TTEMP 追加	2018/02/25	田中

VIM-384/640/80G2U	22/22	
シリアルコマンド表	V1R08	V <mark>i</mark> sion Sensing Co. Ltd